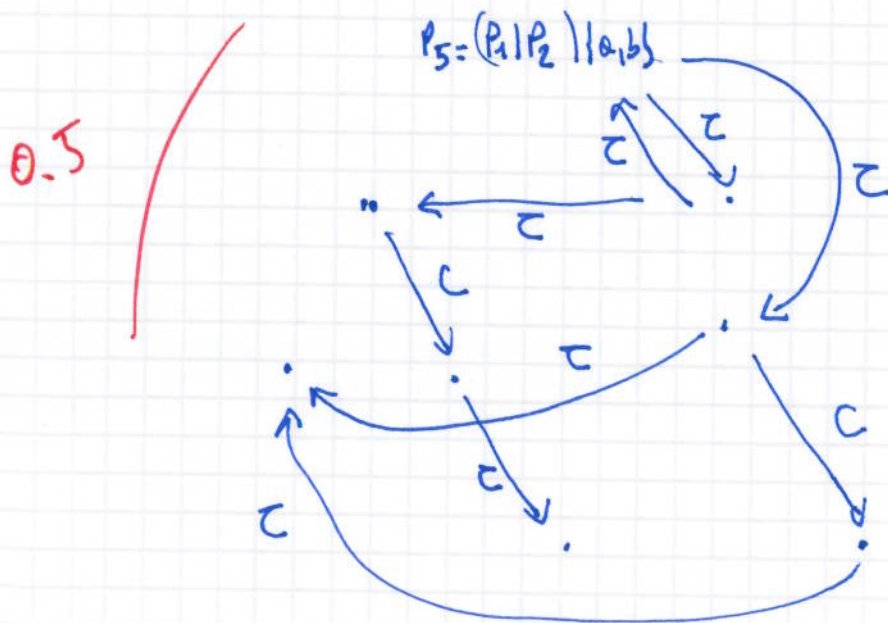
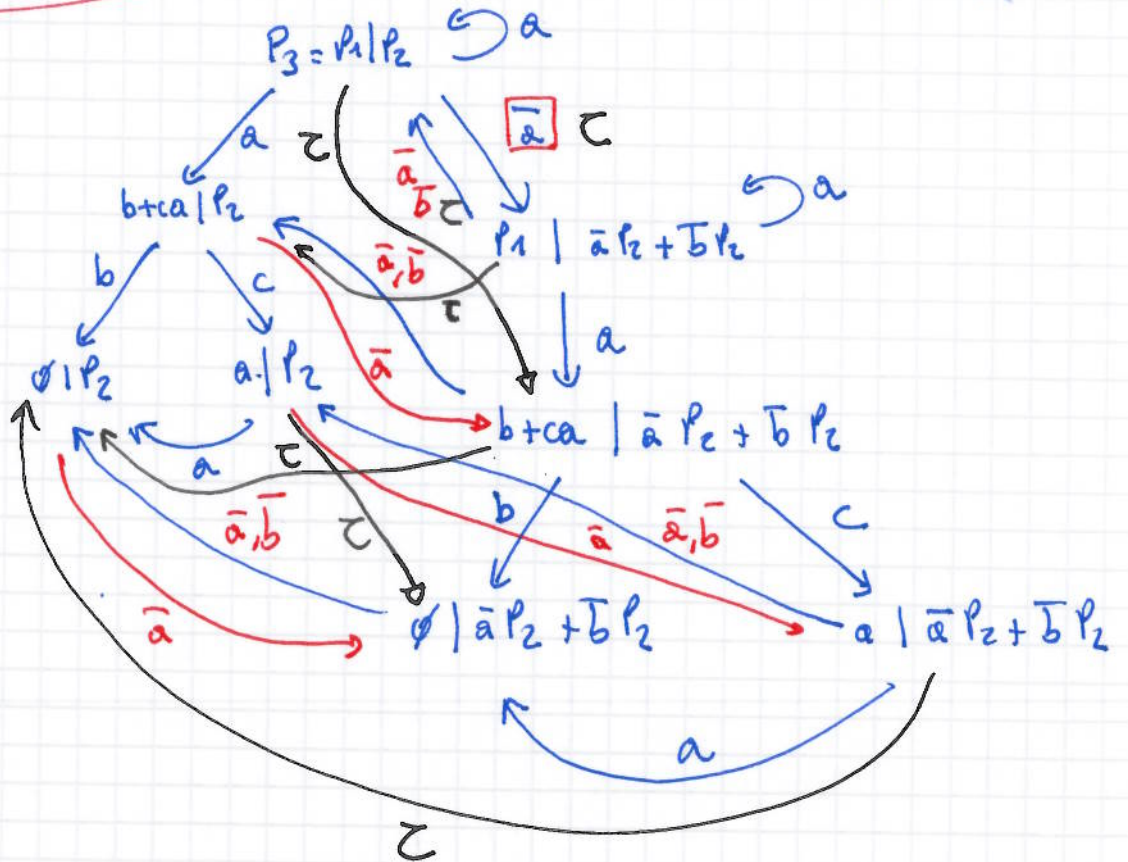
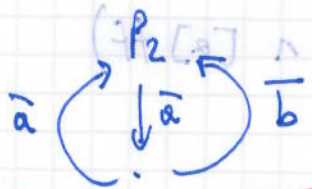
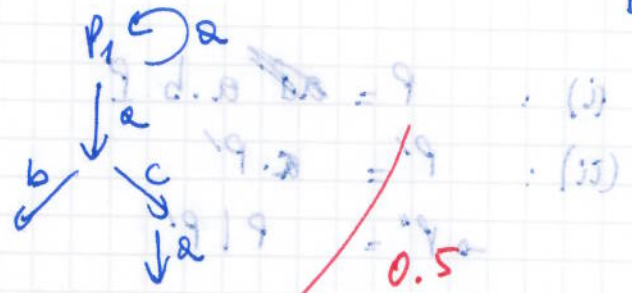


11

exo 1



2]

Exercice 1 (suite)

$$2] \quad (i) \quad P \stackrel{st}{=} a.b.P$$

$$(ii) \quad \begin{cases} P' \stackrel{st}{=} a.P' \\ P'' \stackrel{st}{=} P | P' \end{cases}$$

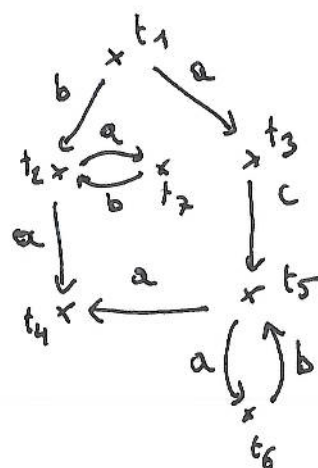
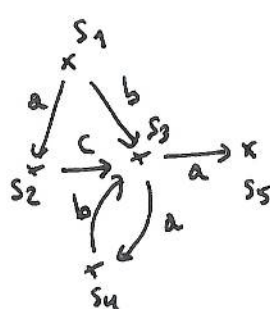
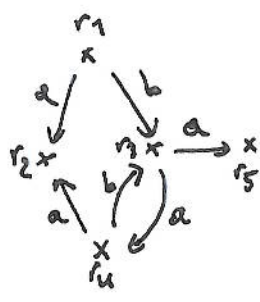
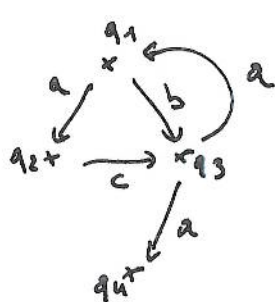
résultat

$$3] \quad q_1 \sim r_1 \quad \text{et} \quad s_1 \sim t_1$$

justification:

$$1) \quad R = \{(q_1, r_1), (q_2, r_2), (q_3, r_3), (q_4, r_5), (q_1, r_4)\}$$

$$2) \quad R' = \{(s_1, t_1), (s_3, t_2), (s_5, t_4), (s_4, t_7), (s_2, t_3), (s_3, t_5), (s_4, t_6)\}$$



La R et R' vérifiant la propriété de transfert.

mais: $q_1 \not\sim s_1$

car $s_1 \models \langle b \rangle \langle a \rangle$ ($\langle b \rangle \not\models [a] \perp$)

donc: $q_1 \not\sim t_1$, $r_1 \not\sim s_1$, $r_1 \not\sim t_1$.

3] Exercice 4:

1.] $s \sqsubseteq t$:

tout ce que s peut faire, t peut aussi le faire.

Plus précisément: pour toute transition $s \xrightarrow{a} s'$, il existe une transition $t \xrightarrow{a} t'$ qui permet à t de produire la même action que s et qui conduit à un état où t' peut encore simuler s' .

2.] $q_0 \sqsubseteq s_0$ et $r_0 \sqsubseteq s_0$

Justification:

$$R = \{ (q_0, s_0), (q_1, s_0), (q_2, s_0) \}$$

$$\text{et } R' = \{ (r_0, s_0), (r_1, s_0) \}$$

Ces deux relations sont des simulations: s_0 peut produire soit un a , soit un b et recommencer... Donc tout système étiqueté par des a et des b peut être simulé par s_0 .

Mais:

$s_0 \not\sqsubseteq q_0$ et $s_0 \not\sqsubseteq r_0$: il suffit de voir que depuis s_0 , on peut produire une exécution avec uniquement des a ... ce n'est pas le cas de q_0 et r_0 .

$q_0 \not\sqsubseteq r_0$: q_0 peut faire 2 a de suite... faux pour r_0 .

$r_0 \not\sqsubseteq q_0$: r_0 peut faire b .

3.] @ On veut montrer que $s_1 \sqsubseteq s_2 \Rightarrow (\forall \varphi \in \text{HML}_{be}, s_1 \models \varphi \Rightarrow s_2 \models \varphi)$.

On fait une preuve par induction structurée sur les formules φ (comme en cours lorsqu'on a montré:

$$s_1 \sim s_2 \Rightarrow (\forall \varphi \in \text{HML} : s_1 \models \varphi \Leftrightarrow s_2 \models \varphi)$$

4)

(suite exercice 4)

▷ On se limite ici au cas $\langle a \rangle \varphi'$:

$s_1 \models \langle a \rangle \varphi' \stackrel{\text{remarque}}{\Leftrightarrow} \exists s_1 \xrightarrow{a} s'_1 \text{ t.q. } s'_1 \models \varphi'$

Comme $s_1 \sqsubseteq s_2$, il existe $s_2 \xrightarrow{a} s'_2$ avec $s'_1 \sqsubseteq s'_2$.

Si $s'_1 \sqsubseteq s'_2$, $s'_1 \models \varphi'$ implique (par induction) $s'_2 \models \varphi'$

Conclusion: $\exists s_2 \xrightarrow{a} s'_2 \text{ t.q. } s'_2 \models \varphi'$

et donc: $s_2 \models \langle a \rangle \varphi'$.

⑤ - On peut faire la m[^]me chose qu'au ④ ...

ou alors:

Remarque: pour toute formule $\varphi \in \text{HML}_{\mu}$, il existe $\bar{\varphi} \in \text{HML}_{\mu}$ telle que

$$q \models \varphi \Leftrightarrow q \not\models \bar{\varphi}$$

def de $\bar{\varphi}$:

$$\begin{cases} \overline{\top} = \perp \\ \overline{\varphi \wedge \psi} = \bar{\varphi} \vee \bar{\psi} \\ \overline{\varphi \vee \psi} = \bar{\varphi} \wedge \bar{\psi} \\ \overline{\langle a \rangle \varphi} = \langle a \rangle \bar{\varphi} \end{cases} \quad \begin{matrix} \overline{\top} = \perp \\ \overline{\varphi \wedge \psi} = \bar{\varphi} \wedge \bar{\psi} \\ \overline{\langle a \rangle \varphi} = \langle a \rangle \bar{\varphi} \end{matrix}$$

ex: ~~$\varphi = \langle a \rangle (\langle b \rangle \perp \wedge \langle c \rangle \perp)$~~

$\varphi = \langle a \rangle (\langle b \rangle \perp \wedge \langle c \rangle \perp)$: "après tout 'a', on ne peut faire ni 'b', ni 'c'".

$\bar{\varphi} = \langle a \rangle (\langle b \rangle \top \vee \langle c \rangle \top)$: "il existe un 'a' après lequel on peut faire 'b' ou 'c'".

on a bien: $q \models \varphi \Leftrightarrow q \not\models \bar{\varphi}$.

Supposons $s_1 \sqsubseteq s_2$

Si $\varphi \in \text{HML}_{\mu}$ et $s_2 \models \varphi$ alors $s_2 \not\models \bar{\varphi}$ et donc d'après ④ $s_1 \not\models \bar{\varphi}$ et donc $s_1 \models \varphi$...

5) Suite exercice 4)

4.

on prend le m[^] jeu qu'en cours ... sauf que l'attaquant (joueur) ne peut pas choisir le système où il prendra une transition: il doit toujours jouer du "côté gauche".

5.

soit $R = \{ (s, r) \mid \forall \varphi \in HML_e, s \models \varphi \Rightarrow r \models \varphi \}$

On va montrer que R est une simulation.

Supposons le contraire: donc il existe $(s, r) \in R$ et

$\exists s \xrightarrow{a} s'$ telle que $\forall r \xrightarrow{a} r'$ on a: $(s', r') \notin R$

[NB: aucune transition $\xrightarrow{a}$ depuis r ne peut simuler $s \xrightarrow{a} s'$.]

Si $(s', r') \notin R \Rightarrow \exists \varphi_{r'} \in HML_e$ t.q. $s' \models \varphi_{r'}$ et $r' \not\models \varphi_{r'}$

On définit la formule Φ suivante:

$$\Phi = \langle a \rangle \bigwedge_{r' \in \text{succ}(r, a)} \varphi_{r'}$$

= conjonction des $\varphi_{r'}$ pour tous les successeurs r' de r par une transition a .
→ ensemble fini par hypothèse ..

Alors on a: $s \models \Phi$ car la transition $s \xrightarrow{a} s'$ ci-dessus permet d'atteindre l'état s' où tous les $\varphi_{r'}$ sont vrais.

Mais $r \not\models \Phi$: pour tout $r \xrightarrow{a} r'$, on sait que $r' \not\models \varphi_{r'}$ et donc la conjonction sera fautive.

6]

Exercice 2:

2.a) Dans l'algo K, toutes les variables partagées sont single writer / single reader.

$$2.b) \quad \square \neg (P_0:p_6 \wedge P_1:p_6)$$

$$\begin{aligned} & \cdot \square (P_0:p_2 \Rightarrow \Diamond P_0:p_6) \\ & \cdot \square (P_1:p_2 \Rightarrow \Diamond P_1:p_6) \end{aligned}$$

3.a) le codage de la priorité est différent mais le principe reste le même (...).

3.b) Ab. d'interblocage:

Si il y a interblocage, on a :

$$\underbrace{B_1 = B_0 = T}_{\text{car } B \text{ et } P_1 \text{ sont ds le await}} \quad \text{et} \quad \underbrace{\text{local } 0 == \text{turn } 1 \text{ et } \text{local } 1 \neq \text{turn } 0}_{\text{car blocage ... } \textcircled{1}}$$

Mais on sait aussi : $\text{turn } 0 = \text{local } 0$ car seul P_0 peut modifier ces deux variables.

De même : on a : $\text{turn } 1 = \text{local } 1$

On en déduit que la condition $\textcircled{1}$ implique :

$$\text{turn } 1 == \text{turn } 0$$

$$\text{et } \text{turn } 1 \neq \text{turn } 0 \quad : \text{ contradiction !}$$

3.c] Supposons que P_0 soit bloqué à p_5 .

Alors on a : $\underbrace{B_1 = T}_{\text{car } P_1 \text{ est entre } p_3 \dots p_5} \text{ et } \text{local } 0 == \text{turn } 1$

La donc P_1 est entre $p_3 \dots p_5$.

Comme il n'y a pas d'interblocage, P_1 finira par arriver en p_2 et reviendra en SMC : soit il y reste et P_0 passe le await, soit P_1 repart son préprotocole et donnera la priorité à P_0 ... Donc P_0 ne reste pas bloqué.