

## EA4 – Éléments d’algorithmique

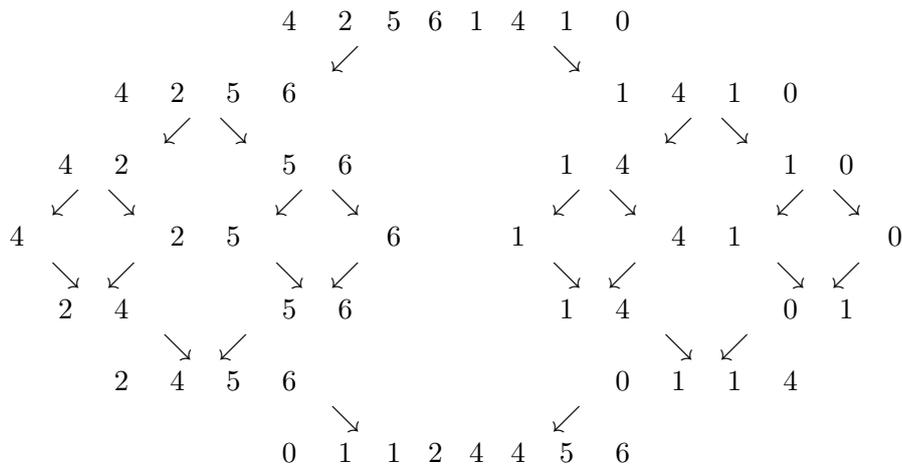
### TD n° 6 : permutations et tris

#### (Correction)

#### Exercice 3 : tri fusion

1. Appliquer à la main l’algorithme de tri fusion sur le tableau [4,2,5,6,1,4,1,0].

▷



2. Écrire `fusionIterative(T1, T2)` une version itérative (de complexité linéaire) de la fonction de fusion de tableaux.

▷ On parcourt les deux listes simultanément de gauche à droite et on insère dans la liste résultat **res** le plus petit des deux éléments. Il ne faut pas oublier lorsqu’on est arrivé à la fin d’une liste, d’insérer les éléments non encore vus de l’autre liste.

```

def fusionIterative(T1,T2):
    res = []
    i = 0
    j = 0
    while (i < len(T1) and j < len(T2)):
        if T1[i] <= T2[j]:
            res += [ T1[i] ]
            i += 1
        else:
            res += [ T2[j] ]
            j += 1
    for k in range(i, len(T1)):
        res += [ T1[k] ]
    for k in range(j, len(T2)):
        res += [ T2[k] ]
    return res
  
```

3. Modifier la fonction précédente pour compter le nombre d’inversions dans le tableau `T1+T2` (en supposant `T1` et `T2` triés).

▷ Lors de la fusion de `T1` et `T2`, lorsqu’on compare `T1[i]` et `T2[j]` :

- si  $T1[i] \leq T2[j]$  alors  $T1[i] \leq T2[k]$  pour tout  $k \geq j$  car  $T2$  est trié. Donc les paires  $(i, k)$  ne sont pas des inversions pour tout  $k \geq j$ ,
- si  $T1[i] > T2[j]$  alors  $T1[k] > T2[j]$  pour tout  $k \geq i$  car  $T1$  est trié. Donc les paires  $(k, j)$  sont des inversions pour tout  $k \geq i$ .

```
def fusionIterative(T1, T2):
    res = []
    i = 0
    j = 0
    nbInv = 0 # NEW
    while (i < len(T1) and j < len(T2)):
        if T1[i] <= T2[j]:
            res += [ T1[i] ]
            i += 1
        else:
            res += [ T2[j] ]
            j += 1
            nbInv += len(T1) - i # NEW
    for k in range(i, len(T1)):
        res += [ T1[k] ]
    for k in range(j, len(T2)):
        res += [ T2[k] ]
    return res, nbInv
```

#### Exercice 4 : opérations ensemblistes

On représente ici des ensembles d'entiers par des tableaux *triés* et *sans doublon*. En vous inspirant de l'algorithme de fusion de deux listes triées, décrire des algorithmes permettant de calculer :

▷ Pour chaque question, l'idée est de s'appuyer sur l'algorithme de fusion de deux listes triées, et de décider, pour chaque comparaison effectuée, si on procède ou non à un ajout dans la liste résultat ; dans le cas où les deux éléments sont identiques, les deux curseurs sont incrémentés quoi qu'il arrive pour préserver l'absence de doublon.

Regardez comment se fait l'union et procédez dans le même esprit pour les autres questions.

1. l'union de deux ensembles :  $E \cup F = \{x \mid x \in E \text{ ou } x \in F\}$ ,

▷ Dans ce cas, on garde tous les éléments, sans doublon.

```
def union(L1, L2) :
    res = []
    i = 0
    j = 0
    while (i < len(L1) and j < len(L2)):
        if L1[i] == L2[j] :
            res += [ L1[i] ]
            i += 1
            j += 1
        elif L1[i] < L2[j]:
            res += [ L1[i] ]
            i += 1
        else:
```

```
    res += [ L2[j] ]
    j += 1
for k in range(i, len(L1)):
    res += [ L1[k] ]
for k in range(j, len(L2)):
    res += [ L2[k] ]
return res
```

2. l'*intersection* de deux ensembles :  $E \cap F = \{x \mid x \in E \text{ et } x \in F\}$ ,  
▷ Dans ce cas, on garde seulement les éléments présents dans les deux listes : lorsque les deux éléments comparés sont distincts, le plus petit est éliminé.
3. la *différence* de deux ensembles :  $E \setminus F = \{x \mid x \in E \text{ et } x \notin F\}$ ,  
▷ Ce cas est dissymétrique, puisque seuls (certains) éléments de  $E$  sont conservés.
4. la *différence symétrique* de deux ensembles (ensemble formé des éléments appartenant à l'un des deux ensembles, mais pas aux deux) :  $E \Delta F = \{x \mid x \in E \text{ ou (exclusif) } x \in F\}$ .  
▷ Ce cas est l'opposé de l'*intersection* : un élément n'est conservé que s'il est plus petit que celui auquel il est comparé.