

SECTION C

Correction de l'examen du 14 juin 2010

Exercice 1.

On considère les polynômes

$$P(x) = x^6 - ix^5 + (1 + 3i)x^4 + x^2 - ix + 1 + 3i \quad \text{et} \quad Q(x) = x^4 + 1$$

1. Effectuer la division euclidienne de P par Q .
2. Déterminer les racines de $Q(x)$ dans \mathbb{C} .
3. En déduire les racines de $P(x)$ dans \mathbb{C} .
4. Factoriser le polynôme $P(x)$ dans $\mathbb{C}[X]$.

Correction :

1. Le calcul de la division euclidienne du polynôme $P(x)$ par le polynôme $Q(x)$ s'écrit :

$$\begin{array}{r|l} \begin{array}{r} x^6 - ix^5 + (1 + 3i)x^4 + x^2 - ix + 1 + 3i \\ \ominus x^6 \\ \hline -ix^5 + (1 + 3i)x^4 - ix + 1 + 3i \\ \ominus -ix^5 \\ \hline (1 + 3i)x^4 + 1 + 3i \\ \ominus (1 + 3i)x^4 \\ \hline 0 \end{array} & \begin{array}{l} x^4 + 1 \\ \hline x^2 - ix + 1 + 3i \end{array} \end{array}$$

On a donc une première factorisation $P(x) = (x^4 + 1)(x^2 - ix + 1 + 3i)$.

2. Les racines complexes du polynôme $Q(x) = x^4 + 1$ sont les racines quatrièmes de $-1 = e^{i\pi}$, c'est-à-dire $z_0 = e^{i\frac{\pi}{4}}$, $z_1 = e^{i(\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2})} = e^{i\frac{3\pi}{4}}$, $z_2 = e^{i(\frac{\pi}{4} + \pi)} = e^{i\frac{5\pi}{4}}$, $z_3 = e^{i(\frac{\pi}{4} + \frac{3\pi}{2})} = e^{i\frac{7\pi}{4}}$.
3. On calcule d'abord les racines du polynôme $T(x) = x^2 - ix + 1 + 3i$.

Le discriminant de T est $\Delta = -1 - 4 - 12i = -5 - 12i$.

Calculons les racines carrées de Δ sous la forme $x + iy$ avec x et y réels. On a les équivalences :

$$(x+iy)^2 = -5-12i \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = -5 \\ 2xy = -12 \\ x^2 + y^2 = \sqrt{169} = 13 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 = 4 \\ y^2 = 9 \\ xy = -6 \end{cases} \Leftrightarrow x+iy = 2-3i \text{ ou } x+iy = -2+3i$$

Les racines de T sont donc $t_1 = \frac{i+2-3i}{2} = 1 - i$ et $t_2 = \frac{i-2+3i}{2} = -1 + 2i$.

On en déduit que les racines de P sont z_0, z_1, z_2, z_3, t_1 et t_2 .

4. D'après les questions précédentes, la factorisation de P en polynômes irréductibles de $\mathbb{C}[X]$ est :

$$P(x) = (x - \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2}i)(x + \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2}i)(x + \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}i)(x - \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}i)(x - 1 + i)(x + 1 - 2i)$$

Exercice 2.

Dans l'espace vectoriel \mathbb{R}^3 , on considère les vecteurs

$$u = (1, m, 1), \quad v = (m, -m, -m - 2), \quad w = (m + 2, m, -m) \quad \text{où } m \text{ est un paramètre réel.}$$

On note F le sous espace vectoriel de \mathbb{R}^3 engendré par les vecteurs u, v et w .

1. Pour quelles valeurs de m la famille de vecteurs (u, v, w) est-elle liée ?
2. Que peut-on en déduire pour la dimension de F ?
3. Soit G le sous espace vectoriel engendré par u et v . Déterminer, selon les valeurs de m , une base et la dimension de G .
4. Donner, selon les valeurs de m , une base et la dimension de F .
5. On considère le système d'équations \mathcal{S} suivant :

$$\begin{cases} x + my + (m+2)z = 1 \\ mx - my + mz = 2 \\ x - (m+2)y - mz = 1 \end{cases}$$

Pour quelles valeurs de m , le système \mathcal{S} admet-il au moins une solution ? Y-a-t-il alors unicité de la solution ?

Correction :

1. Soient x, y et z des réels quelconques vérifiant $xu + yv + zw = 0$.

On échelonne ce système d'inconnues x, y et z par la méthode du pivot de Gauss :

$$\begin{cases} x + my + (m+2)z = 0 \\ mx - my + mz = 0 \\ x - (m+2)y - mz = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + my + (m+2)z = 0 & L_1 \\ -m(m+1)y - m(m+1)z = 0 & L_2 - mL_1 \\ -2(m+1)y - 2(m+1)z = 0 & L_3 - L_1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + (m+2)z + my = 0 & L_1 \\ (m+1)y + (m+1)z = 0 & -L_3/2 \\ 0 = 0 & L_2 - \frac{m}{2}L_3 \end{cases}$$

Pour toute valeur de m , ce système homogène échelonné a au moins pour inconnue secondaire z donc la famille (u, v, w) est liée.

On pouvait aussi constater immédiatement que pour tout m , $w = 2u + v$, ce qui implique que la famille (u, v, w) est liée.

2. $F \subset \mathbb{R}^3 \Rightarrow \dim F \leq 3$.

Comme F est engendré par la famille de 3 vecteurs (u, v, w) , $\dim F = 3 \Rightarrow (u, v, w)$ est libre. Donc par contraposée, $\dim F \leq 2$ car (u, v, w) est liée.

3. G est engendré par 2 vecteurs, il est donc de dimension 0, 1 ou 2.

Il n'est jamais de dimension 0 car pour tout $m \in \mathbb{R}$, u est non nul.

On en déduit que G est une droite si u et v sont colinéaire, un plan sinon.

Etudions pour quelles valeurs de m , u et v sont colinéaires.

Si u et v sont colinéaires alors leurs coordonnées (u_1, u_2, u_3) et (v_1, v_2, v_3) dans la base canonique sont proportionnelles, or $u_1 = u_3 = 1$ donc (u_1, u_2, u_3) proportionnel à (v_1, v_2, v_3) implique $v_1 = v_3$ cad $m = -m - 2$ qui équivaut à $m = -1$.

Inversement, si $m = -1$, alors $u = (1, -1, 1) = -v$

On en conclut que :

- si $m = -1$, G est une droite. Son vecteur directeur est alors $u = (1, -1, 1)$.

- si $m \neq -1$, G est un plan et admet pour base les vecteurs (u, v) ou mieux (u, v') avec $v' = \frac{u+v}{m+1} = (1, 0, -1)$.

4. En reprenant les résultats des deux questions précédentes, on peut distinguer 2 cas :
- Si $m \neq -1$, $\dim F \leq 2$, $G \subset F$ et $\dim G = 2$ donc $\dim F = 2$ et $F = G$.
 F est le plan de base (u, v) ou mieux (u, v') avec $v' = \frac{u+v}{m+1} = (1, 0, -1)$.
 - Si $m = -1$, $w = (1, -1, 1) = u$ donc $F = G$ et F est la droite de vecteur directeur $u = (1, -1, 1)$.
5. On peut résoudre le système mais il est plus rapide d'utiliser les questions précédentes.
On note b le vecteur $(1, 2, 1)$.
Le système \mathcal{S} s'écrit $xu + yv + zw = b$.
 \mathcal{S} admet des solutions si et seulement si b est engendré par (u, v, w) c.a.d. $b \in F$.
- Si $m = -1$, F est une droite de vecteur directeur $u = (1, -1, 1)$. Comme b n'est pas colinéaire à u , \mathcal{S} n'admet pas de solution.
 - Si $m \neq -1$, F est le plan de base (u, v') . On recherche donc des réels λ et μ tels que $(1, 2, 1) = (\lambda + \mu, m\lambda, \lambda - \mu)$ cad

$$\begin{cases} \lambda + \mu = 1 \\ m\lambda = 2 \\ \lambda - \mu = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \mu = 0 \\ \lambda = 1 \\ m = 2 \end{cases}$$

Conclusion : le système \mathcal{S} admet des solutions si et seulement si $m = 2$